

[ 通常機体 ] ク 「G-SAVIOUR」

## グッピー

機体名	名称	画像
型式番号		
認可コード	CEM-217-82065	
製品コード	MMS-DS209	
英語名	GUPPY	
機体形式	深海作業用可変モビルスーツ	
所属	大西洋深海農業研究施設	
パイロット	マーク・カラン	
装甲材質		
装備	レーザートーチ×1 クラブアーム×1	
作品名	G-SAVIOUR	
参考書籍	G-SAVIOUR Full Weapon サンライズメカニクス CG アートワークス Vol.3	

### 内容

「大西洋深海農業研究施設」通称「リグ」で使用されている深海作業用の水中用 MMS ( マリン・モビルスーツ )

全長 18m 余りで深海探査艇に太くて短い手脚が付いた格好である。頭部とも胸部とも見える前面に並んでいるライトやセンサーが熊のぬいぐるみを連想させる。

主に海底にある試験農場の人工養殖場岩でブロッコリーのような新種の海草を採取する作業を行う。

パイロットはマーク・カラン。

資料によるとこの機体は深海作業用可変モビルスーツで劇中には登場しなかったが、巡航形態に変形することができる。

### 備考

### スペック

項目	内容
頭頂高	18.29 m
本体幅	7.32 m( 1 )
巡航形態時全高	8.26 m( 2 )
巡航形態時全長	18.02 m( 2 )
乾質量	23 t
排水量	150 t( 水上 )240 t( 水中 )
本体カラー	グリーン / シルバー / ブラック

乗員	1名
ジェネレーター定格出力	3000 kw
主ハイドロジェット推力	7300 kg
最大出力連続許容時間	68 min
安全稼働質量	---- t
最大積載重量	100 t
耐圧深度	9999 m
水上速力	21 knot/45 knot(巡航形態時)
水中速力	32 knot/60 knot(巡航形態時)
歩行速度	60 km/h(最大安全速度)
基本ユニット構成	胴体×1 腕部×2( 3 )腰部×1( 4 )脚部×2( 4 )
外部出力供給方式	----
装備接続方式	PHP-21 方式
コクピット方式	フィーリングセンス搭載ブロックボックス
モニタタイプ	ワンタイプ
内蔵センサー	水振センサー、赤外線方式測距センサー、磁気センサー、感圧センサー、振動センサー、加速度センサー、地球時計内蔵、日付、時間表示
管制 TS	プロダクツ 222
作業機最小旋回半径	10.98 m
取付アーム機構	固定 540 度回転
動作温度	-85 ~ 600
耐圧深度	17500 m
生命維持時間	72.5h
装甲厚	---- mm
補足	<p>1 本体幅のみの数字です。腕ユニットは含みません。 2 本機は水中での活動を容易にする為に、可変機構を採用しています。 3 前腕部は各種オプションパーツが用意されています。</p> <p>詳細は別冊子「MMS-DS209 オプションパーツ一覧」をごらんください。 4 腰部及び脚部は取り外しての運用が可能です。 外観及び仕様に関しては予告なく変更される場合がございます。 Design and specifications subject to change without notics.</p>

出展

『MMS-DS209 メインテナンスマニュアル』より  
抜粋